

Algorithmische Methoden 1

Wolfgang Windsteiger

RISC Institut

Einführende Beispiele

Fehlerbegriffe

Definition (Absoluter und relativer Fehler)

Sei $\tilde{z} \in \mathbb{R}$ eine Näherung von $z \in \mathbb{R}$. Dann nennt man

$$\tilde{z} - z \quad (4)$$

den **absoluten** Fehler von \tilde{z} . Ist $z \neq 0$, so ist

$$\varepsilon_{\tilde{z},z} = \frac{\tilde{z} - z}{z} \quad (5)$$

der **relative** Fehler von \tilde{z} .

Symbolisches und numerisches Rechnen

- *QuadGlgI* in *Mathematica*.
- *QuadGlgI* in MATLAB.
- Symbolisches Rechnen.
- Numerisches Rechnen mit Maschinenzahlen und Rundung.

Iterative Algorithmen

Problemstellung (Wurzel aus r).

Gegeben: $r \in \mathbb{R}^+$

Gesucht: $x \in \mathbb{R}^+$

mit: $x^2 = r$.

Wurzelziehen steht als Elementaroperation **nicht** zur Verfügung.

- Wegen

$$\sqrt{r} = \frac{1}{2} \left(\sqrt{r} + \frac{r}{\sqrt{r}} \right) \quad (6)$$

ist \sqrt{r} eine Lösung der Gleichung

$$x = \Phi(x) \quad (7)$$

mit

$$\Phi(x) = \frac{1}{2} \left(x + \frac{r}{x} \right) \quad (8)$$

- Wählen Startwert $x_0 > 0$ und definieren die Iterationsfolge $(x_n)_{n \in \mathbb{N}_0}$ durch

$$x_{n+1} = \Phi(x_n) \quad \text{für } n = 0, 1, 2, \dots \quad (9)$$

- Idee dahinter: bestimme Folgeelemente bis sich nichts mehr ändert! Wenn $x_n = x_{n+1}$, dann ist der Fixpunkt erreicht \rightsquigarrow **Fixpunktiteration** \rightsquigarrow *Mathematica*.

Warum funktioniert das Verfahren?

- Alle x_n echt positiv \rightsquigarrow wohldefiniert.
- Ungleichung zwischen dem geometrischen und arithmetischen Mittel

$$\sqrt{r} = \sqrt{x_n \cdot \frac{r}{x_n}} \leq \frac{x_n + \frac{r}{x_n}}{2} = \Phi(x_n) = x_{n+1},$$

also folgt $r \leq x_n^2$ für $n \geq 1$, also $\frac{r}{x_n} \leq x_n$.

- Die Folge ist also monoton fallend und durch \sqrt{r} nach unten beschränkt. Aus der Analysis: Folge hat einen Grenzwert \bar{x}

$$\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = \bar{x} \tag{10}$$

- Da Φ stetig ist: $\bar{x} = \Phi(\bar{x})$ und damit $\bar{x}^2 = r$ gilt. Da alle Folgenglieder größer gleich \sqrt{r} sind, erhält man schließlich $\bar{x} = \sqrt{r}$.

Algorithmische Aspekte dieses Verfahrens

Algorithmus *ItWurzell* : Iterative Näherung von \sqrt{r} , Variante I $x \leftarrow x_0$ **while** \mathcal{A} nicht erfüllt $x \leftarrow \frac{1}{2}(x + \frac{r}{x})$ **return** x Aufruf: *ItWurzell*(r, x_0)Eingabe: $r, x_0 \in \mathbb{R}^+$ Ausgabe: $x \in \mathbb{R}^+$ mit: x als Näherung von \sqrt{r} , die vom Startwert x_0 und dem Abbruchkriterium \mathcal{A} abhängt.

Algorithmische Aspekte dieses Verfahrens

- Der Algorithmus basiert auf den auf \mathbb{R} definierten Elementaroperationen $+$ und $/$, erst durch ihn wird das Wurzelziehen auf \mathbb{R}^+ zur Elementaroperation.
- Das Konvergenzresultat (10) garantiert, dass \sqrt{r} – unter Vernachlässigung etwaiger Fehler aufgrund des Computermodells von \mathbb{R} – mit Hilfe des Algorithmus *ItWurzelI* beliebig angenähert werden kann.
- Der Algorithmus liefert also nicht exakt die gesuchte Lösung der Problemspezifikation, was sich auch darin widerspiegelt, dass die Ausgabebedingung des Algorithmus nicht mit jener der Problemstellung übereinstimmt.
- Zusätzlich weicht auch die Eingabe des Algorithmus von jener der Problemspezifikation durch Hinzunahme des Startwertes x_0 ab.
- Der Abbruch der Schleife nach endlich vielen Schritten wird durch ein **Abbruchkriterium** \mathcal{A} bewerkstelligt.

Banachscher Fixpunktsatz

Satz (Banachscher Fixpunktsatz)

Seien $a, b \in \mathbb{R}$ mit $a < b$ und $\Phi : [a, b] \rightarrow [a, b]$. Falls Φ für alle $x, y \in \mathbb{R}$ die Lipschitzbedingung

$$|\Phi(x) - \Phi(y)| \leq L|x - y| \quad (11)$$

mit einer Lipschitzkonstanten $L < 1$ erfüllt, existiert genau ein Fixpunkt \bar{x} in $[a, b]$ mit $\Phi(\bar{x}) = \bar{x}$. Weiters konvergiert für alle $x_0 \in [a, b]$ die durch

$$x_{n+1} = \Phi(x_n)$$

definierte Folge gegen \bar{x} , und es gilt die Abschätzung

$$|x_n - \bar{x}| \leq \frac{L^n}{1 - L} |x_0 - x_1|. \quad (12)$$

Banachscher Fixpunktsatz

Die Abschätzung

$$|x_n - \bar{x}| \leq \frac{L^n}{1-L} |x_0 - x_1|.$$

können wir für ein Abbruchkriterium verwenden!

Algorithmus *ItWurzelII* : Iterative Näherung von \sqrt{r} , Variante II

```

 $x_1 \leftarrow \frac{1}{2}(x_0 + \frac{r}{x_0})$ 
 $n \leftarrow 1, x \leftarrow x_1$ 
while  $\frac{L^n}{1-L} |x_1 - x_0| > \eta$ 
     $x \leftarrow \frac{1}{2}(x + \frac{r}{x})$ 
     $n \leftarrow n + 1$ 
return  $x$ 

```

Aufruf: *ItWurzelII*(r, x_0, η)

Eingabe: $r, x_0, \eta \in \mathbb{R}^+$.

Ausgabe: $x \in \mathbb{R}^+$

mit: $|x - \sqrt{r}| \leq \eta$.

Rundungsfehler und deren Fortpflanzung

- Lösung der quadratischen Gleichung:

$$p - \sqrt{p^2 - q} = (p - \sqrt{p^2 - q}) \cdot \frac{p + \sqrt{p^2 - q}}{p + \sqrt{p^2 - q}} = \frac{q}{p + \sqrt{p^2 - q}}$$

- $\text{QuadGlgI}(5 \cdot 10^{11} - 1/20, -10^{11})$ vs. $\text{QuadGlgII}(5 \cdot 10^{11} - 1/20, -10^{11})$
- \mathbb{R} am Computer \rightsquigarrow obere/untere Schranken und Lücken \rightsquigarrow Rundung.
- **eps**=relative Maschinengenauigkeit= Abstand zwischen 1.0 und der nächst größeren im Modell darstellbaren Zahl

Rundungsabbildung / Rundungsfehler

$\text{rd}(x) = x(1 + \varepsilon_x)$ mit **relativem Rundungsfehler** ε_x , wobei

$$|\varepsilon_x| \leq \mathbf{u} = \frac{1}{2} \mathbf{eps}.$$

Beispiel

QuadGlgI berechnet Näherungslösung $\tilde{x} = -0.099975585937500$ anstelle von $x = -0.1$.

$$\left| \frac{\tilde{x} - x}{x} \right| = 2.4414 \cdot 10^{-4}$$

Der maximale relative Fehler $\mathbf{u} = 1.11 \cdot 10^{-16}$ in den Daten p und q aufgrund der Rundung bei der Eingabe wurde also um den Faktor $2.1990 \cdot 10^{12}$ verstärkt.